

配件一览表

配 件 型 号	说 明
JSSCN20P	3M接头 20pin
JSSECN25P	D-type接头 25pin
JSSCN50P	3M接头 50pin
JSSCNM04	JSMA-S/L UVW中继接头(AMP 4pin)
JSSCNP09	JSMA-S/L PG中继接头(AMP 9pin)
JSSCNML04	JSMA-M UVW L型军规接头(MS 4pin)
JSSCNPL07	JSMA-M 附刹车UVW / PG L型军规接头(MS 7pin)
JSSCNMS04	JSMA-M UVW 直型军规接头(MS 4pin)
JSSCNPS07	JSMA-M 附刹车UVW / PG 直型军规接头(MS 7pin)
JSSLM001	JSMA-S/L 1米UVW连接线(AMP) 0.75mm <sup>2</sup> **
JSSLM003	JSMA-S/L 3米UVW连接线(AMP) 0.75mm <sup>2</sup> **
JSSLM005	JSMA-S/L 5米UVW连接线(AMP) 0.75mm <sup>2</sup> **
JSSLM010	JSMA-S/L 10米UVW连接线(AMP) 0.75mm <sup>2</sup> **
JSSLP001	JSMA-S/L 1米PG连接线(AMP+3M)
JSSELP001	JSMA-S/L 1米PG连接线(AMP+DB9) *
JSSLP003	JSMA-S/L 3米PG连接线(AMP+3M)
JSSELP003	JSMA-S/L 3米PG连接线(AMP+DB9) *
JSSLP005	JSMA-S/L 5米PG连接线(AMP+3M)
JSSELP005	JSMA-S/L 5米PG连接线(AMP+DB9) *
JSSLP010	JSMA-S/L 10米PG连接线(AMP+3M)
JSSELP010	JSMA-S/L 10米PG连接线(AMP+DB9) *
JSSMLM001	JSMA-M 1米L型UVW连接线(MSL) 2.0mm <sup>2</sup> **
JSSMLM003	JSMA-M 3米L型UVW连接线(MSL) 2.0mm <sup>2</sup> **
JSSMLM005	JSMA-M 5米L型UVW连接线(MSL) 2.0mm <sup>2</sup> **
JSSMLM010	JSMA-M 10米L型UVW连接线(MSL) 2.0mm <sup>2</sup> **
JSSMLP001	JSMA-M 1米L型PG连接线(MSL+3M)
JSSEMLP001	JSMA-M 1米L型PG连接线(MSL+DB9) *
JSSMLP003	JSMA-M 3米L型PG连接线(MSL+3M)
JSSEMLP003	JSMA-M 3米 L型PG连接线(MSL+DB9)
JSSMLP005	JSMA-M 5米L型PG连接线(MSL+3M)
JSSEMLP005	JSMA-M 5米L型PG连接线(MSL+3M)
JSSMLP010	JSMA-M 10米直型PG连接线(MSS)2.0mm <sup>2</sup>
JSSEMLP010	JSMA-M 10米L型PG连接线(MSL+DB9) *
JSSMSM001	JSMA-M 1米直型UVW连接线(MSS)2.0mm <sup>2</sup>
JSSMSM003	JSMA-M 3米L型UVW连接线(MSS)2.0mm <sup>2</sup>
JSSMSM005	JSMA-M 5米直型UVW连接线(MSL+DB9)
JSSMSM010	JSMA-M 10米直型UVW连接线(MSS)2.0mm <sup>2</sup>
JSSMSP001	JSMA-M 1米直型PG连接线(MSS+3M)
JSSMSP003	JSMA-M 3米直型PG连接线(MSS+3M)
JSSMSP005	JSMA-M 5米直型PG连接线(MSS+3M)
JSSMSP010	JSMA-M 10米直型PG连接线(MSS+3M)

注：\* 经济型伺服编码器连接线  
\*\* 经济型伺服/通用型伺服马达连接线

TECO 东元集团

台安科技(無錫)有限公司

地址： 无锡国家高新技术产业开发区65-C号  
电话： 0510-85227555  
传真： 0510-85227556  
<http://www.taian-technology.com>

代理/经销联络处

※本公司保留变更机种、规格之权利。版权所有、不得翻印。



伺服驱动器JSDEP/JSDAP/JSDA系列  
伺服电机JSMA系列







# 伺服驱动系统

## 产品特点

### 机种齐全

JSDAP/JSDA伺服驱动器性能卓越，具备多元性的机能，搭配采用2000/2500/8192ppr/17bits之编码器，可与各种不同的控制系统做高性能、高精度、高效应的应用组合

JSDEP伺服驱动器外型精巧且机能实用，具有高优势之性价比，配合2500ppr编码器，足以符合一般市场之应用

JSMA伺服电机由50W-15KW机种齐全，搭配2000/2500/8192ppr/17bits ABS编码器，具备高精致外观、低噪音、低震动之设计，且能配合提供低/中/高惯量及不同转速的需求

东元伺服驱动系统产品齐全且性能优异，可应用于低速高刚性的加工设备及高速起停等高性能要求场合，且皆能提供高可靠度及稳定性！

### 机能多元性

具备转矩、速度、位置、点对点定位及混合模式切换功能，可搭配各种控制系统，达成最佳化的应用组合！

### 主回路/控制回路电源分离

保护协调性佳，点检容易

### 内建回生刹车晶体

可有效满足高惯量负载的应用需求

JSDAP/JSDA：内建回生刹车晶体及刹车电阻

JSDEP：内建回生刹车晶体

### Notch Filter

可分析机械结构特性，并有效抑制机械共振，提供控制系统高稳定性

### 增益调校简单

内建十个等级刚性表，且具备ON-Line/OFF-Line自动增益调校

### 增益可切换运用

速度回路PI (比例积分) 控制与P (比例) 控制切换，抑制电机加速时Overshoot与Undershoot现象

### 内建三十二段位置定位设定

可自由规划点对点定位控制

### 多组可任意规划多机能输I/O接点

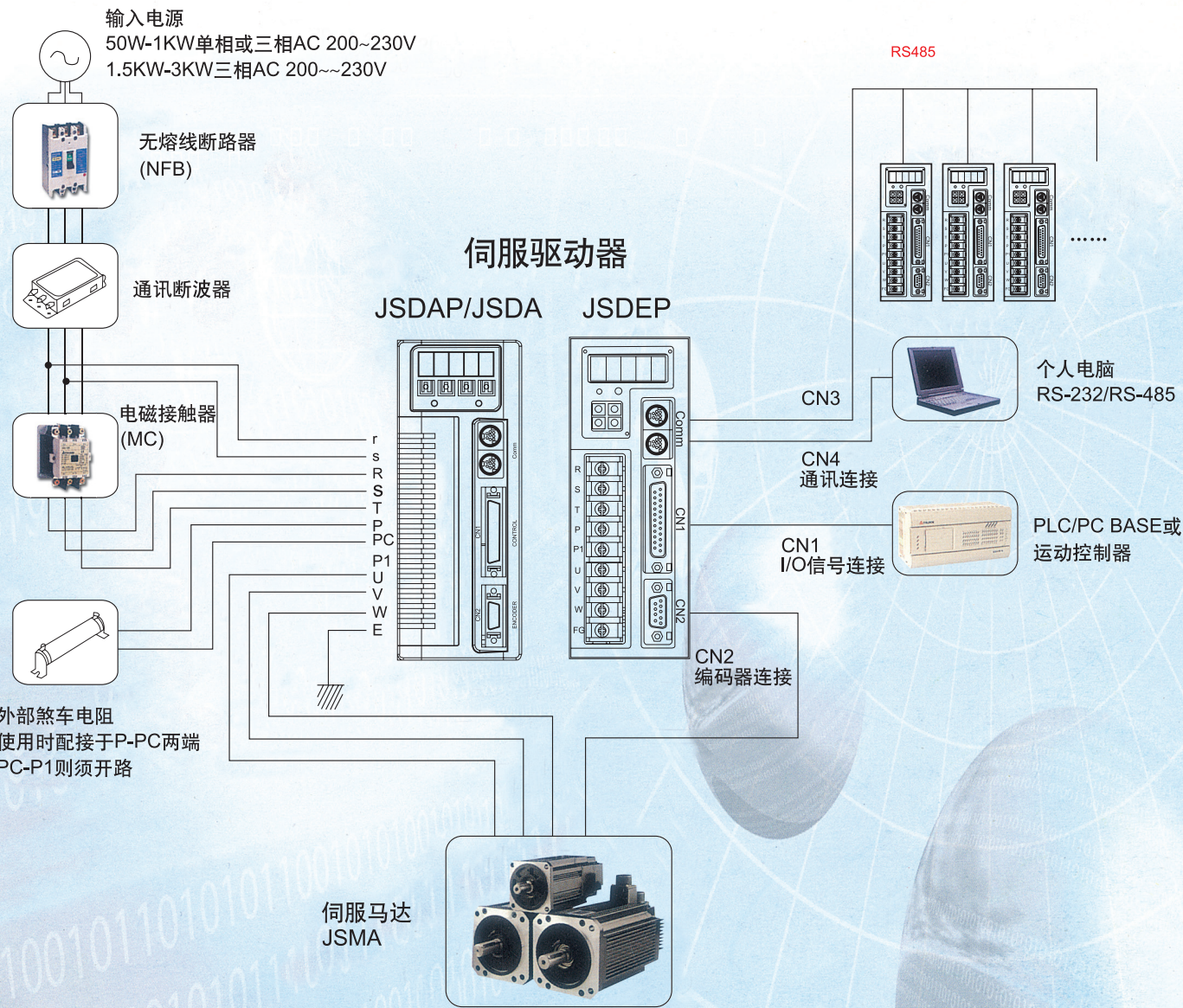
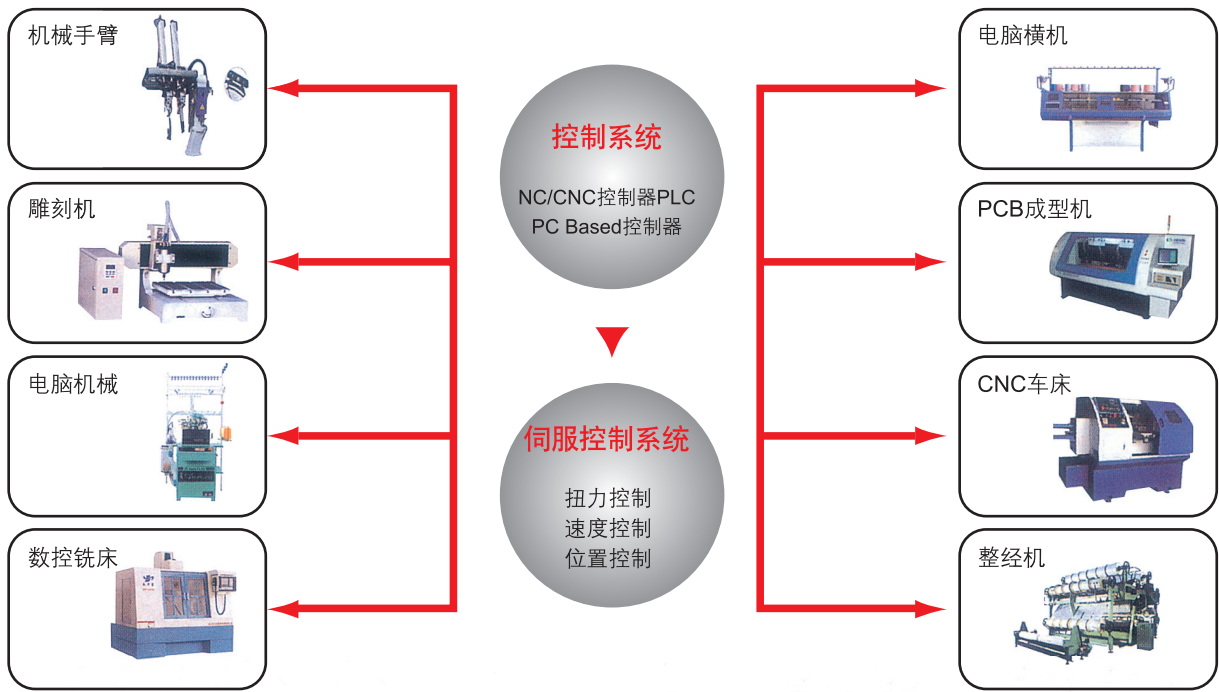
### 保护机制完善

多种异常警报

### PC操作软体・TECO SERVO

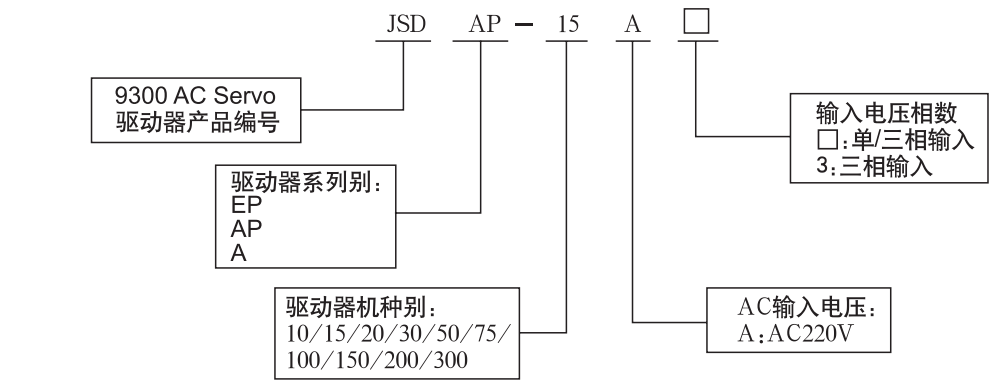
多种繁/简/英文语系版本，透过RS-232/485介面，读写参数，增益调整、状态表示及模拟数位示波器进行内部信号圆形监控

## 系统使用规范





伺服驱动器型号说明

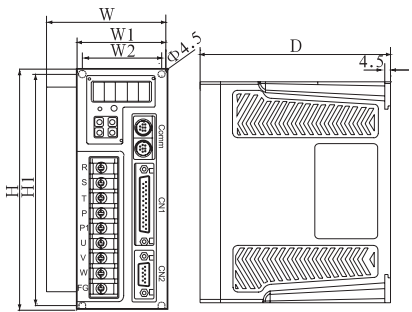


注：机种最大输出功率

10:100W	30:1KW	100:4.4KW	300:15KW
15:400W	50:2KW	150:5.5KW	
20:750W	75:3KW	200:7.5KW	

伺服驱动器尺寸图

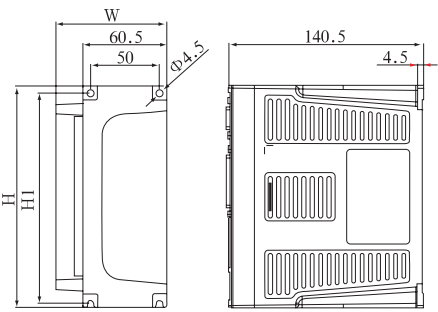
JSDEP 经济型



单位：mm

型号	H	H1	W	W1	W2	D
JSDEP10A/15A	160	152	67	60.5	50	140.5
JSDEP20A/30A	160	152	80	60.5	50	140.5
JSDEP50A3	206	196	80.5	60.5	50.5	140.5

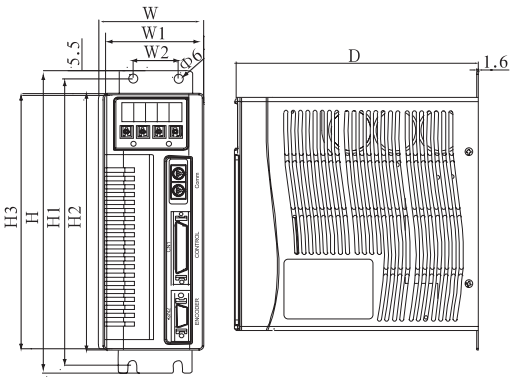
JSDAP



单位：mm

型号	H	H1	W	W1	W2	D
JSDAP-10A/15A	206	195	69	60	50	140
JSDAP-20A/30A	206	195	80	60	50	140
JSDAP-50A3/75A3/100A3	286	270	110	71.5	50	182

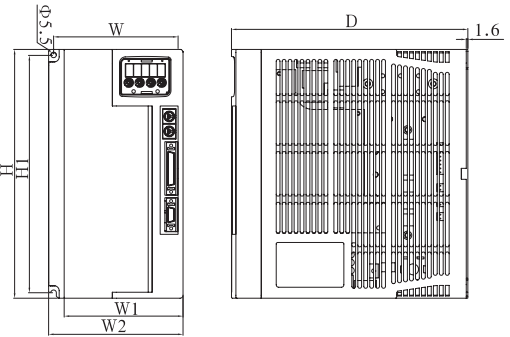
JSDA



单位：mm

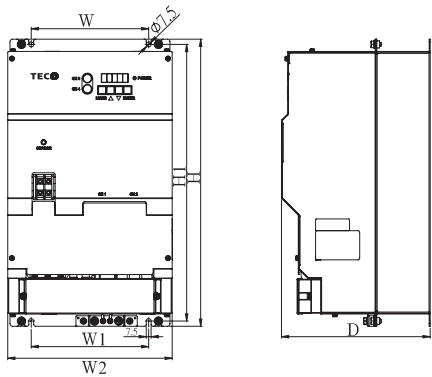
型号	H	H1	H2	H3	W	W1	W2	D
JSDA-15A/20A	206	195	176	171	67	67	31	185
JSDA-30A	206	195	176	171	80	67	31	185
JSDA-50A/75A/100A3	286	270	248.2	245	110	71.5	50	182

JSDA/JSDAP



单位：mm

型号	H	H1	W	W1	W2	D
JSDA-150A3	250	238.5	125	120	135	238
JSDAP-150A3	250	238.5	125	120	135	238



单位：mm

型号	H	H1	W	W1	W2	D
JSDA-200A3/300A3	440	424	180	180	252	227.9
JSDAP-200A3/300A3	440	424	252	-	180	228

## JSDEP驱动器标准规格

伺服驱动器型号JSDEP-□□□□			10A	15A	20A	30A	50A3	
所适用的伺服电机 JSMA-□□□□			-	SC02	SC08	SC08	MB15	
			-	SC04	TC04	TC08	MA15	
			-	TC02	LC08	MA10	MC15	
			-	TC04	MA05	MB10	MB20	
			TC01	LC03	MH05	MC10	MC20	
			-	-	TC08	MH10	-	
基本规格	所适用伺服马达最大容量[KW]		0.1	0.4	0.75	1.0	2.0	
	连续输出电源[A rms]		0.94	2.5	4.4	5.16	9.5	
	最大输出电流[A rms]		2.82	7.5	13.2	15.5	28.5	
	输入电源	主回路 R、S、T	单相AC170~253V					三相AC170~253V
			50/60Hz±5%					
	冷却方式		自然冷却		风扇冷却			
	控制方式		三相全波整流IGBT PWM控制 (正弦波电流驱动方式)					
回授[编码器解析数]		增量式编码器：2500ppr						
内部功能	显示及操作		电源指示灯：五位七段显示器；四个功能操作键					
	控制模式		位置(外部脉波命令)、位置(内部位置命令)、速度、转矩及双模式切换(位置/速度、速度/转矩、位置/转矩)					
	再生煞车		内建刹车晶体/可外接刹车电阻					
	保护机能		低电压、过电压、过负载、过电流、编码器异常、多机能接点规则异常、记忆体异常、紧急停止作动、位置误差过大、过速度、CPU异常、驱动禁止作动、驱动器过热					
	通讯介面		RS-232/RS-485(Modbus protocol)					
位置控制模式	指令控制方式		外部指令脉冲命令/三十二组内部暂存器命令					
	外部指令 脉冲输入	型式	正负缘触发：方向+脉冲、CCW，CW、A/B相位差					
		波形	线性驱动Line Driver(+5V)开集极Open Collector(+5~24V)					
		最大频率	500Kpps(线驱动器)/200Kpps(开集电极)					
	电子齿轮比		1/200≤A/B≤200(A=1~50000； B=1~50000)					
	指令平滑方式		平滑时间常数：0~10sec					
	定位完成判断		0~50000Pulse					
	前馈增益补偿		0~100%					
	原点复归机能		内部参数设定					
速度控制模式	指令控制方式		外部类比命令/三段内部速度命令					
	外部类比命令	电压范围	0~±10Vdc/0~4500rpm(内部参数设定)					
		输入阻抗	10K Ω					
	速度控制范围		1：5000(内部速度命令)/1：2000(外部类比命令)					
	速度变动率		负载变动率：0~100%±0.03%以下(在额定转速时) 电压变动率：±10%变动±0.2%以下(在额定转速时) 温度变动率：0~50℃±0.5%以下(在额定转速时)					
	指令平滑方式		直线时间常数：0~50sec；S型时间常数：0~5sec；平滑时间常数：0~10sec					
	频率特性		600Hz(JL=JM时)					
	转矩限制		外部类比命令/内部参数设定					
转矩控制模式	零速判定/速度到达判定		0~4500rpm(内部参数设定)					
	指令控制方式		外部类比命令					
	外部类比命令	电压范围	0~±10Vdc/0~±300%					
		输入阻抗	10K Ω					
	指令平滑方式		直线时间常数：0~50sec					
速度限制		外部类比命令/内部参数设定						
转矩到达判定		0~300%(内部参数设定)						
输入/输出信号	位置输出	输出型态	A、B、Z相线驱动输出/Z相开集极输出					
		分周比	脉冲输出1~编码器每转脉冲数(内部参数任意数值设定)					
	数位输入 [NPN/PNP]	6点 可任意规划	伺服启动、异常警报清除、P/PI切换、CCW/CW方向驱动禁止、外部转矩限制、脉波误差量清除、伺服锁定、紧急停止、内部速度命令选择、控制模式切换、位置命令禁止、增益切换、电子齿轮比分子选择、内部位置命令触发、内部位置命令暂停、开始回到原点、外部参考原点、内部位置命令选择、转矩/速度命令反向、转矩模式正转/反转启动等31种机能					
使用环境	数位输出 [Photocoupler]	3点 可任意规划	伺服准备完成、伺服异常、零速度信号、机械刹车信号、速度到达信号、定位完成信号、原点复印完成信号、转矩到达输出信号等10种机能					
	安装地点		室内(避免阳光直射)无腐蚀性雾气(避免油烟易燃瓦斯尘埃)					
	标高		海拔1000M以下					
	温度		操作温度：0~50℃；储存温度：-20~+65℃					
	湿度		90%RH以下(不结露)					
振动		10~57Hz；20m/S2;57~150Hz：2G						

## JSDA驱动器标准规格

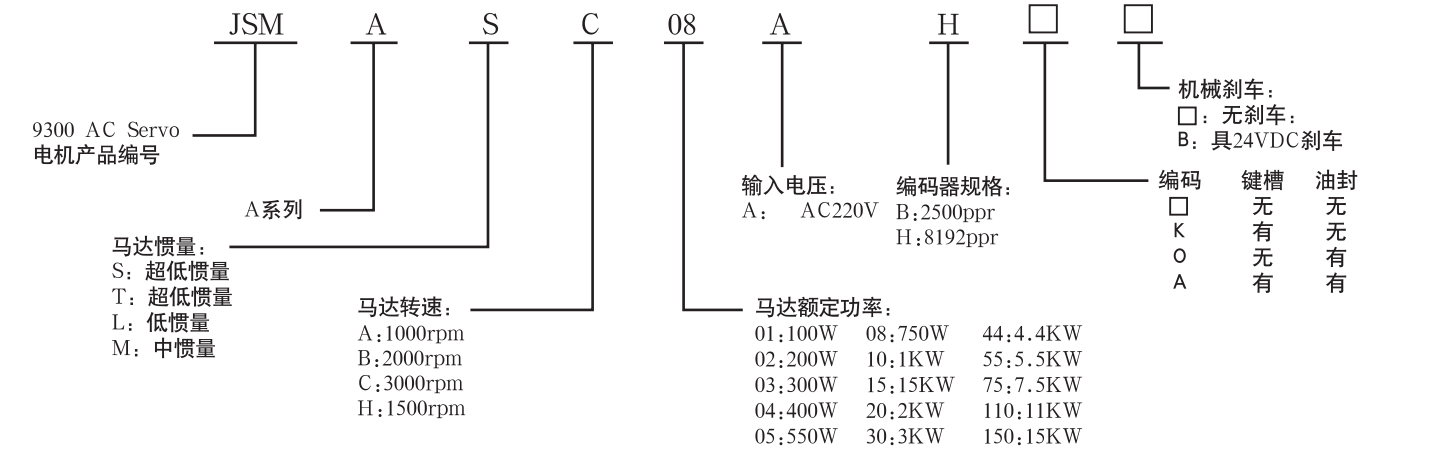
伺服驱动器型号 JSDA-□□□□			15A	20A	30A	50A3	75A3	100A3	150A3	200A3	300A3
所适用的伺服电机 JSMA-□□□□			SC01	SC04	SC08	MA15	MB30	MH44	MH55	MH75	MH110
			SC04	SC08	TC08	MB15	MC30	HH30	HH44	HH55	HH150
			TC04	TC04	MA10	MC15	MH30	-	-	-	HH75
			LC03	LC08	MB10	MB20	-	-	-	-	-
			-	MA05	MC10	MC20	-	-	-	-	-
			-	MH05	MH10	-	-	-	-	-	-
所适用伺服马达最大容量[KW]			0.4	0.8	1.0	2.0	3.0	4.4	5.5	7.5	15.0
连续输出电流[A rms]			3.5	4.4	5.16	9.5	14.0	23.0	33.2	42.1	78.0
电大输出电流[A rms]			10.5	13.2	15.5	28.5	42.0	59.8	86.3	109.5	170.0
输入电源	主电路R、S、T电源规格		单项或三相AC170～253V 50/60Hz ±5%						三相AC170～253V-15% 50/60Hz±5%		
	控制电路r、s电源规格		单相AC170～253V 50/60Hz±5%								
控制方式			SVPWM控制								
控制模式			位置，速度，转矩，位置/速度，速度/转矩，位置/转矩，点对点定位								
编码器解析数/回授解析数			增量式编码器：8192ppr/32768ppr 或2500ppr/10000ppr								
动态刹车			内建，电源开闭（Power-off）、伺服关闭（servo-off）驱动禁止及异常发生时动作								
位置性能	指令输入方式	型式	正负沿触发型式：CW/CCW、CLK+DIR、A/B相位差								
		波形	线性驱动（+5V），开集电极（+5V或+24V）								
		频率	500/200 KHz 差动传输/开集极传输								
	内部位置指令		16段位置设定								
	指令控制讯号		外部脉冲控制								
	最高脉冲频率		500KHz								
	前馈增益值		0~100%								
	内建开集电极电源		+24V								
	电子齿轮比		1/200≤A/B≤200(A=1~50000，B=1~50000)								
	位置平滑常数		滤波时间常数0~10sec								
	定位完成判断		0~50000 Pulse								
	转矩限制		参数设定方式								
	前馈补偿		参数设定方式								
速度性能	速度控制范围		1：5000〈内部速度命令〉 1：2000〈外部速度命令〉								
	速度变动率		负载变动率：0～100% -0.03% 以下 电压变动率：±10% 变动 0.2% 以下 温度变动率：25 ± 25℃ 0.5%以下								
	内部速度指令		3段速度设定								
	零速判断		0~3000rpm设定								
	加减速限制		直线及S加减速时~50sec，平滑度时间常数0~10sec								
	P/PI切换		由控制端子输入执行切换								
	速度到达判定		0~3000rpm设定								
	频宽		最大400Hz								
	伺服锁定		由参数设定〈位置指令上切换锁定〉								
	指令电压		最大输入电压 ± 10V，可变设定范围 0～± 10Vdc/0～± 3000rpm								
	输入阻抗		10k Ω								
	指令电压		最大输入电压 ± 10V，而可变设定范围为 0～± 10V								
	输入阻抗		10k Ω								
转矩性能	转矩时间常数		时间常数 0~50sec								
	数位输出/入	位置输出	输出型態	A、B、Z相线性驱动(Line driver)输出							
顺序输入		分周比	1～8192分周比〈可任意数值设定〉								
		任意规划输入(13点)	SERVO ON、P/I切换、正转/反转驱动禁止、清除误差脉冲、伺服锁定、紧急停止、内部速度选择、运转模式切换、位置命令禁止、增益值切换、电子齿轮比分子选择、内部位置命令选择、内部位置命令触发、内部位置命令暂停、原点定位、复归原点、外部转矩限制、控制模式切换、正转/反转切换、内部速度设定、指令脉冲禁止								
顺序输出	固定输出(4点)	转矩限制中、P动作中、驱动禁止中、Base Block中、alarm bit输出									
	任意规划输入(4点)	伺服电机警报、SERVO READY、零速检出、定位完毕、速度到达、刹车interlock、原点复归完成信号									
模拟监控输出			可依使用者参数设定选取内部监控参数速度，转矩等								
保护机能			过电流、过电压、欠电压、过热、过载、过速度、位置偏差过大、编码器异常、刹车异常、内存异常								
通讯接口			RS232〈可连接至个人计算机或数字型操作器〉								
使用环境	标高	海拔1000M以下									
	安装地点	室内〈避免阳光直射〉无腐蚀性雾气〈避免油烟易燃瓦斯尘埃〉									
	温度	使用温度0～55℃，保存温度-20～+85℃									
	湿度	使用、保存湿度85%以下									
	振动	0.5G以下									



JSDAP驱动器标准规格

伺服驱动器型号 JSDAP-□□□□			10A	15A	20A	30A	50A3	75A3	100A3	150A3	200A3	300A3
所适用的伺服电机 J SMA-□□□□			TC01	-	-	SC08	MA15	MB30	MH44	MH55	MH75	MH110
			-	-	SC08	TC08	MB15	MC30	HH30	HH44	HH55	MH150
			-	-	-	MA10	MC15	MH30	-	-	-	HH75
			-	LC03	LC08	MB10	MB20	-	-	-	-	-
			-	SC04	MA05	MC10	MC20	-	-	-	-	-
			-	TC04	MH05	MH10	-	-	-	-	-	-
所适用伺服马达最大容量[KW]			0.1	0.4	0.8	1.0	2.0	3.0	4.4	5.5	7.5	15.0
连续输出电流[A rms]			0.94	3.5	4.4	5.16	9.5	15.0	23.0	33.2	42.1	78.0
最大输出电流[A rms]			2.82	10.5	13.2	15.5	28.5	42.0	59.8	86.3	109.5	170.0
输入电源	主电路R、S、T电源规格		单项或三相AC170~253V				50/60Hz	±5% 三相AC170~253V50/60Hz±5%				
	控制电路r、s电源规格		单相AC170~253V 50/60Hz±5%									
冷却方式			自然冷却		风扇冷却							
控制方式			三相会波整流IGBT Pwm控制									
控制模式			位置，速度，转矩，位置/速度，速度/转矩，位置/转矩，点对点定位									
回授编码器解析数			增量式编码器：2500ppr/18192ppr/15-bit(ABS)/17-bit									
回升刹车			内建刹车晶体及刹车电阻/可外接刹车电阻									内建刹车晶体/ 可外接刹车电阻
动态刹车			内建，电源开闭（Power-off）、伺服关闭（servo-off）驱动禁止及异常发生时动作									
位置性能	指令输入方式	型式	正负沿触发型式：CW/CCW、CLK+DIR、A/B相位差									
		波形	线性驱动〈+5V〉，开集电极〈+5V~+24V〉									
		频率	4Mpps(线驱动器)/200Kpps(开集电极)									
	指令控制方式		三十二组内部暂存命令/外部指令脉动命令									
	最高脉冲频率		4Mpps(线驱动器)									
	前馈增益值		0~100% -									
	内建开集电极电源		+24V									
	电子齿轮比		1/200≤A/B≤200(Δ=1~50000，B=1~50000)									
	位置平滑常数		滤波时间常数0~10sec									
	定位完成判断		0~50000 Pulse									
速度性能	转矩限制		参数设定方式									
	前馈补偿		参数0 ~ 10%									
	速度控制范围		1：5000〈内部速度命令〉 1：2000〈外部速度命令〉									
	速度变动率		负载变动率：0 ~ 100% -0.03% 以下 - 电压变动率：±10% 变动 0.2% 以下 - 温度变动率：0~50℃ 0.5%以下 -									
	内部速度指令		3段速度设定									
	零速判断		0~4500rpm(内部参数设定)									
	加减速限制		直线速时间常数0~50sec，平滑度时间常数0~10sec									
	P/PI切换		由控制端子输入执行切换									
	速度到达判定		0~4500rpm(内部参数设定)									
	频宽		最大800Hz									
转矩性能	伺服锁定		由参数设定〈位置指令上切换锁定〉									
	指令电压		最大输入电压 ± 10V，可变设定范围 0 ~ ± 10Vdc/0 ~ ± 3000rpm									
	输入阻抗		10k Ω									
	指令电压		最大输入电压 ± 10V，而可变设定范围为0 ~ ± 10V									
	输入阻抗		10k Ω									
转矩时间常数			时间常数 0~50sec									
数位输出 / 入	位置输出	输出型态	A、B、Z相线性驱动(Line driver)输出，Z相开集电极输出									
		分周比	脉冲输出1 ~ 编码总一转脉波出(内部参数任意值设定)									
	顺序输入	任意规划输入(12点)	SERVO ON、P/PI切换、正转/反转驱动禁止、清除误差脉冲、伺服锁定、紧急停止、内部速度选择、运转模式切换、位置命令禁止、增益值切换、电子齿轮比分子选择、内部位置命令选择、内部位置命令触发、内部位置命令暂停、原点定位、复归原点、外部转矩限制、控制模式切换、正转/反转切换、内部速度设定、指令脉冲禁止等31种机能。									
		顺序输出	固定输出(4点)	转矩限制中、P动作中、驱动禁止中、Base Block中、alarm bit输出								
	任意规划输入(4点)		伺服电机警报、SERVO READY、零速检出、定位完毕、速度到达、刹车interlock、原点复归完成信号等14种机能									
模拟监控输出(2点)			可依使用者参数设定选取内部监控参数速度，转矩等12种机能（0 ~ ± 10vdc）									
保护机能			过电流、过电压、欠电压、过热、过载、过速度、位置偏差过大、编码器异常、刹车异常、内存异常									
通讯接口			RS232〈可连接至个人计算机或数字型操作器〉/RS485									
使用环境	标高		海拔1000M以下									
	安装地点		室内〈避免阳光直射〉无腐蚀性雾气〈避免油烟易燃瓦斯尘埃〉									
	温度		使用温度0~50℃，保存温度-20~+65℃									
	湿度		使用、保存湿度90%以下(不结露)									
	振动		0.5G以下									

伺服马达型号说明



标准规格

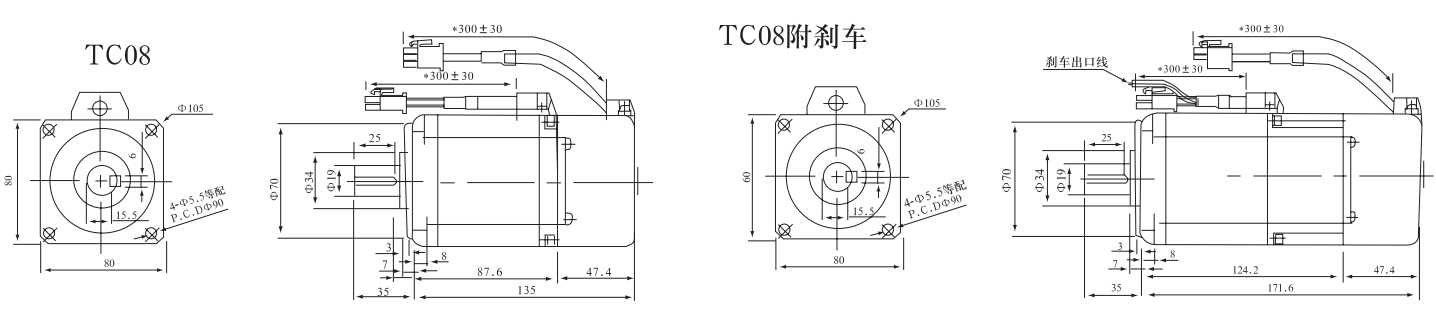
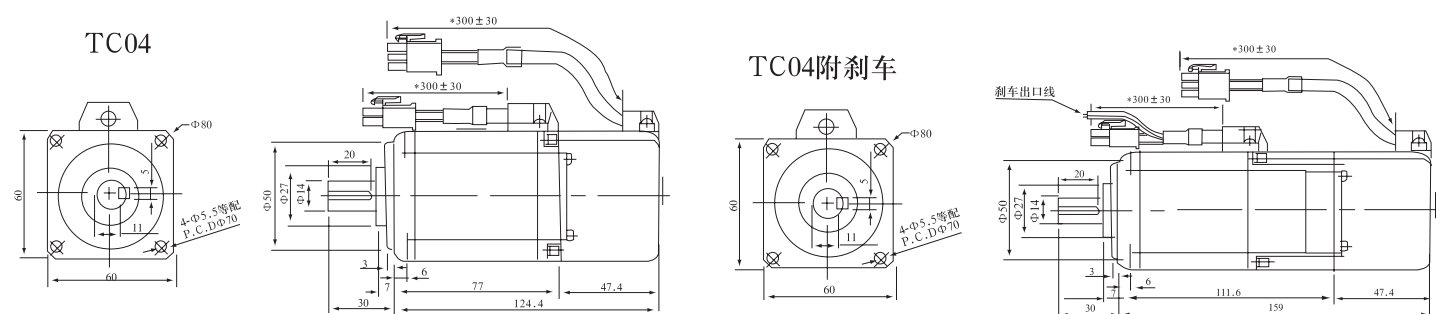
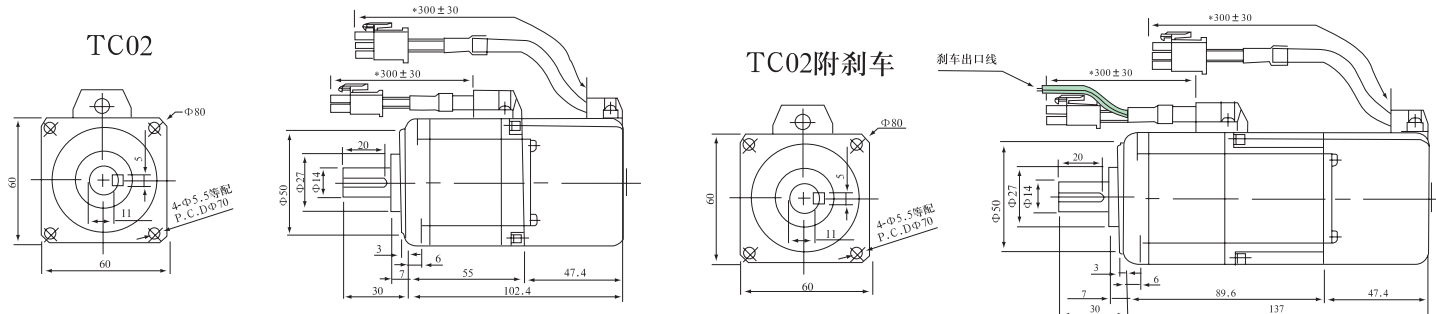
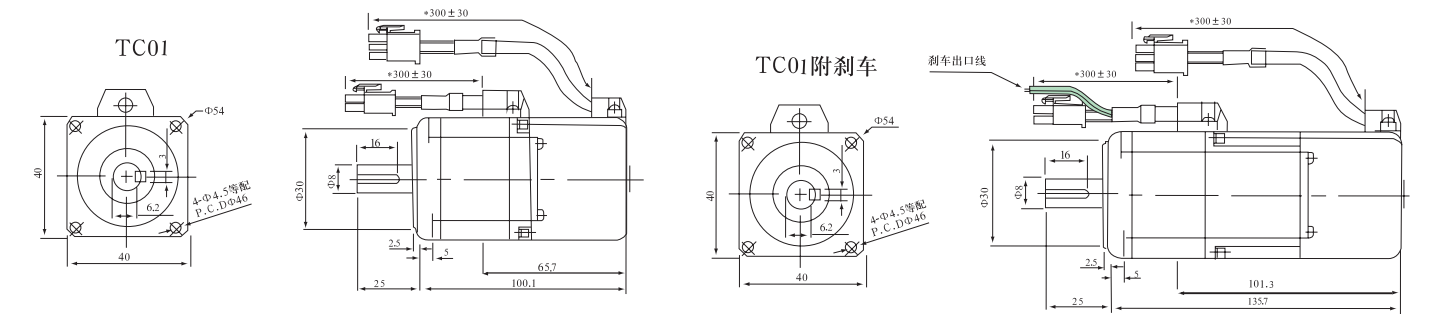
伺服马达型号			符号	单位	JSMA-□□□□						
标准品/订制品					SC04	TC01	TC02	TC04	TC08	LC03	LC08
搭配驱动器					标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品
额定输出功率			PR	W	15A	10A	10A/15A	15A/20A	30A	15A	20A
					400W	100W	200W	400W	750W	300	750
额定线间电压(ms)			VT	V	82.2		86.55	98.31	98.37	109.2	150.52
额定扭矩			TR	N·M	1.274	0.318	0.64	1.27	2.391	0.95	2.391
额定相电流			JR	A	2.5	1.1	1.7	3.3	5	2.0	3.4
额定转速			NR	rpm	3000	3000	3000	3000	3000	3000	3000
瞬间最大扭矩			Tmax	N·m	3.822	0.95	1.91	3.82	7.164	2.861	7.164
瞬间最大电流			Imax	a	10.5	3	5	9.7	14.5	6.0	10.2
转矩常数			KT	N·m/A	0.386		0.39	0.45	0.5	0.523	0.774
诱起电压常数			KE	V/K·rpm	40.4		41	0.3	52.2	54.9	81.4
转子惯量			JM	Kg·cm <sup>2</sup>	0.277	0.043	0.18	0.39	1.06	0.6773	2.459
反电热（@1800rpm）			VEMF	Volts	42		42.61	43.23	54.25	57	84.6
马达阻抗			Ra	Ω	1.96		5	1.93	0.87	5.58	2.18
马达感抗			La	mH	3.8		16	7.33	4.2	11.6	6.8
机械常数			Tm	ms	0.48		1.3	0.7	0.9	1.978	1.036
电气常数			Te	ms	1.94		3.2	3.8	4.8	2.05	3.12
重量（标准）			W	kgw	1.44		0.98	1.38	2.66	1.588	3.05
绝缘等级			-	-	Class B (130℃)			Class F (155℃)			
机械式 煞车	额定电压			V	VDC 24±10%						
	静止摩擦扭力			N·m	1.3	0.318	1.27	1.27	2.39	1.176	2.352
	转子惯量			Kg·cm <sup>2</sup>	0.0254					0.098	0.225
	消耗电流			A	0.25		0.33	0.33	0.33	0.45	0.44
	重量			W	kgw	0.55				0.68	1.94
	马达操作温度			T	℃	0~40					
马达操作湿度			RH	%	〈80			〈90			
马达贮藏温度			T	℃	-20~60						
马达贮藏湿度			RH	%	〈80			〈90			

伺服马达型号</
----------

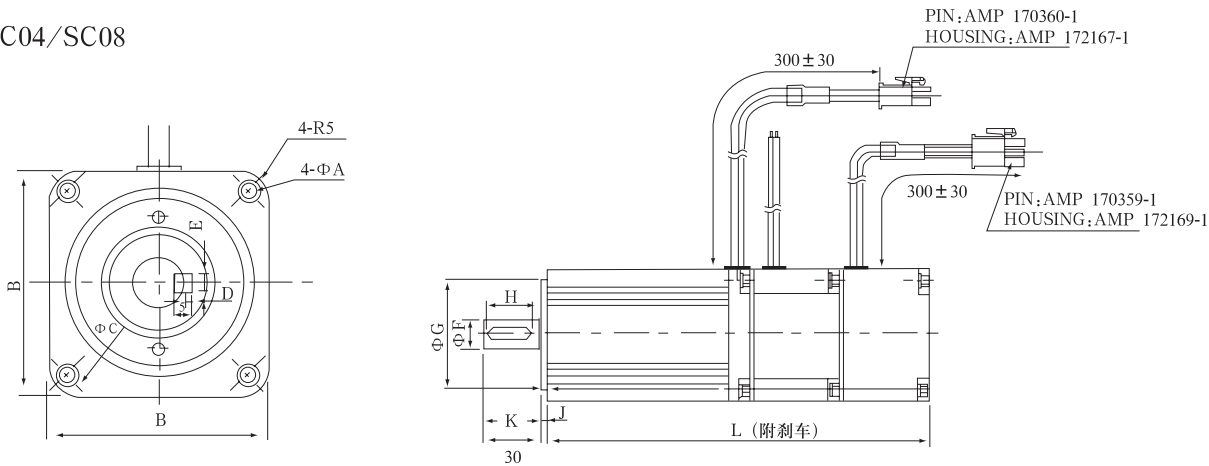


伺服马达型号		符号	单位	JSMA-□□□□									
				MH30	MH44	MH55	MH75	MH110	MH150	HH30	HH44	HH55	HH75
标准品/订制品				标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品	标准品
搭配驱动器				75A3	100A3	150A3	200A3	300A3	300A3	100A3	150A3	200A3	300A3
额定输出功率		P <sub>R</sub>	KW	3.0	4.4	5.5	7.5	11.0	15.0	3.0	4.4	5.5	7.5
额定扭矩		T <sub>R</sub>	N·m	19.1	28.0	35.1	47.8	70.1	95.5	19.1	28.0	35.1	47.8
瞬间最大扭矩		T <sub>max</sub>	N·m	49.5	71.5	89.6	122.6	179.0	204.0	49.5	71.4	89.6	122.6
额定转速		N <sub>R</sub>	rpm	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1500	1500
瞬间最高转速		N <sub>max</sub>	rpm	2000	2000	2000	2000	2000	2000	3000	3000	3000	3000
额定相电流		I <sub>R</sub>	A	15.0	22.5	28.5	38.0	58.0	78.0	23.0	33.2	42.1	58.0
瞬间最大电流		I <sub>max</sub>	A	39.0	58.5	74.1	98.8	152.0	170.0	59.8	86.3	109.5	151.0
转矩常数		K <sub>T</sub>	N·m/A	1.27	1.24	1.23	1.26	1.21	1.22	0.83	0.84	0.83	0.82
诱起电压常数		K <sub>E</sub>	V/k·rpm	71.32	82.23	81.20	81.62	83.40	83.10	54.21	54.82	53.27	53.75
转子惯量		J <sub>M</sub>	Kg·cm <sup>2</sup>	39.99	51.44	63.52	93.94	160.94	222.20	39.99	53.02	63.52	93.94
马达阻抗		R <sub>a</sub>	Ω	0.18	0.12	0.09	0.05	0.03	0.02	0.08	0.05	0.04	0.02
马达感抗		L <sub>a</sub>	mH	2.89	1.98	1.52	1.02	0.80	0.50	1.48	0.89	0.68	0.43
机械常数		T <sub>m</sub>	ms	0.69	0.60	0.56	0.49	0.48	0.37	0.70	0.62	0.56	0.51
电气常数		T <sub>e</sub>	ms	16.12	16.81	17.24	18.96	26.77	29.12	18.75	16.54	17.46	18.00
重量 (标准)		W	kgw	19.5	26.2	30.0	42.0	52.5	70.5	19.5	26.2	30.3	42.0
绝缘等级		—	—	Class F (155℃)									
机械式煞车	额定电压		V	VDC 24±10%									
	静止摩擦扭矩		N·m	48.0	48.0	48.0	48.0	48.0	—	48.0	48.0	48.0	48.0
	消耗电流		A	1.04	1.04	1.04	1.04	1.04	—	1.04	1.04	1.04	1.04
	马达操作温度		℃	0~40									
马达操作湿度		RH	%	≤90									
马达贮藏温度		T	℃	-20~60									
马达贮藏湿度		RH	%	≤90									

JSMA—TC系列尺寸图



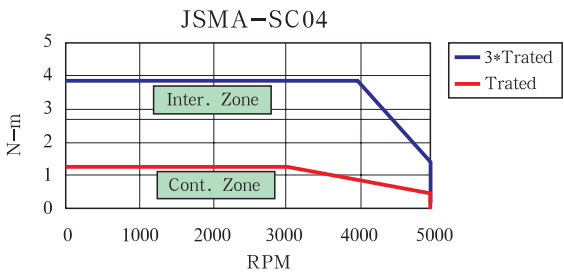
SC04/SC08



型号 JSMA-	A	B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	
											附刹车	不附刹车
SC04	Φ5.5	60	Φ70	2	5	Φ14	Φ50	20	3	27	157.8	132.8
SC08	Φ5.5	80	Φ90	2.5	6	Φ19	Φ70	30	3	37	137	102

单位：mm

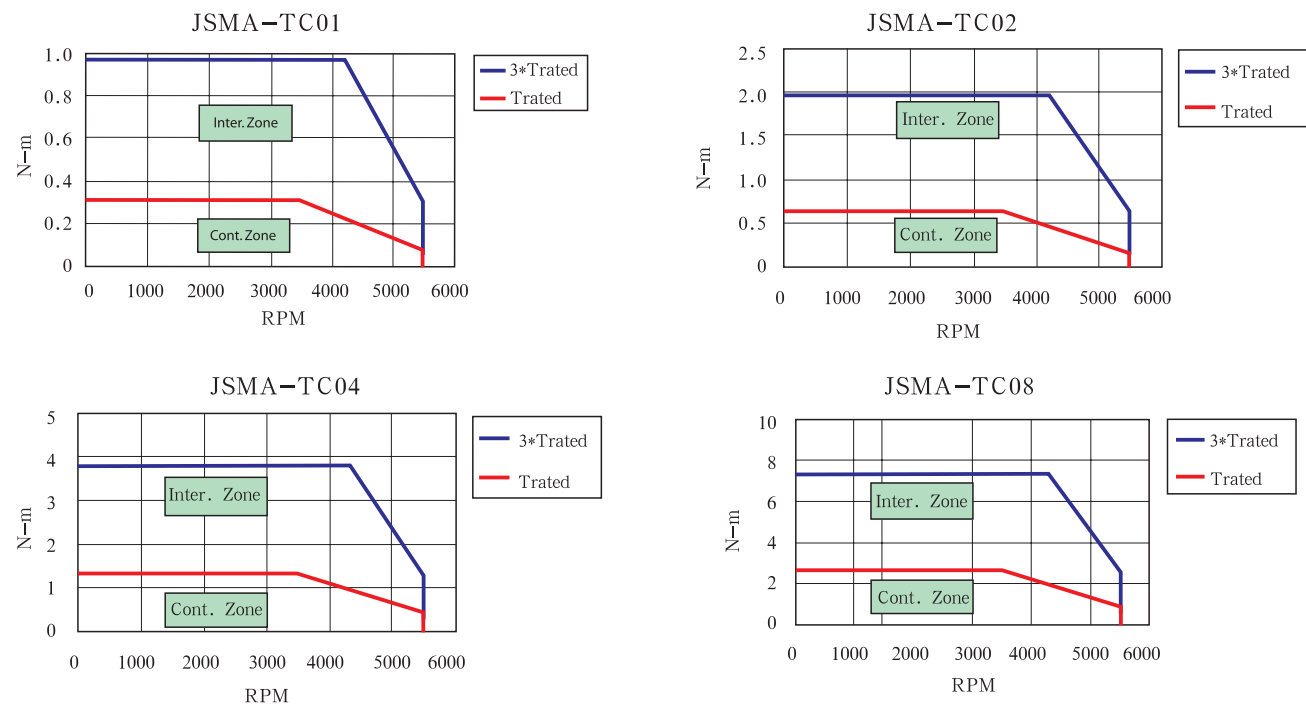
JSMA—SC扭力曲线图



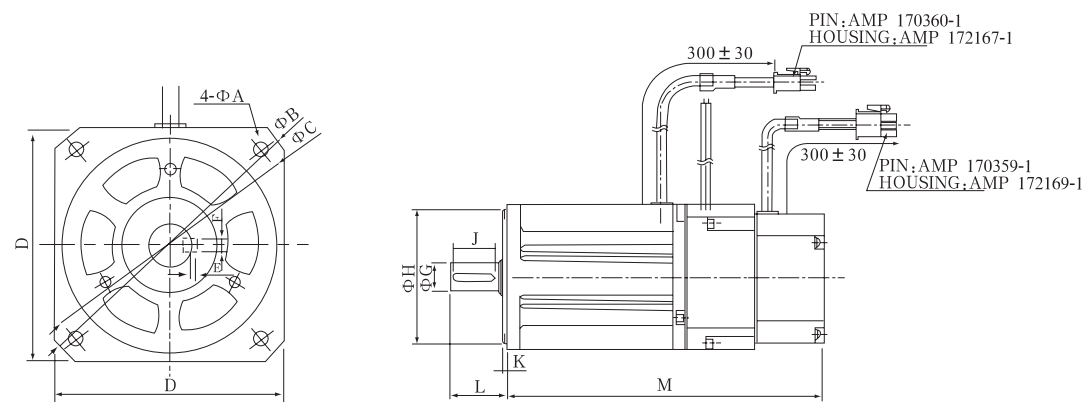
TC08附刹车



JSMA-TC扭力曲线图



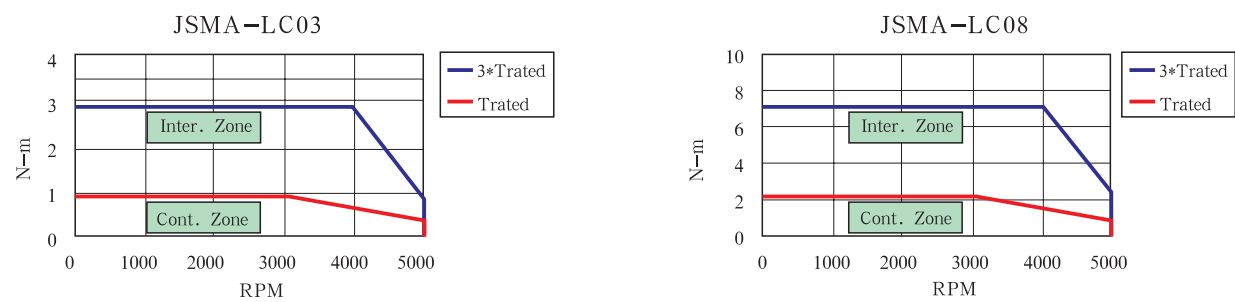
JSMA-LC系列尺寸图



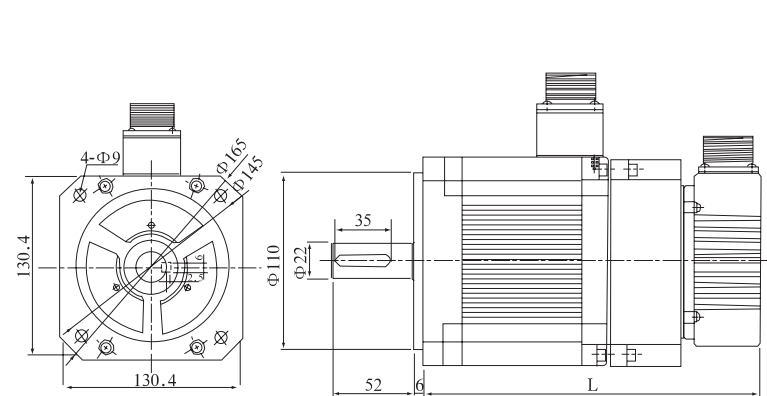
单位: mm

型号	A	B	C	D	E	F	G	H	J	K	L		M	
JSMA-											附刹车	不附刹车	附刹车	不附刹车
LC03	Φ5.5	Φ100	Φ90	76	2	5	Φ14	Φ70	20	3	30	30	147.8	113.4
LC08	Φ6.5	Φ112	Φ100	86	2	5	Φ16	Φ80	25	3	35	35	183.2	148

JSMA-LC扭力曲线图



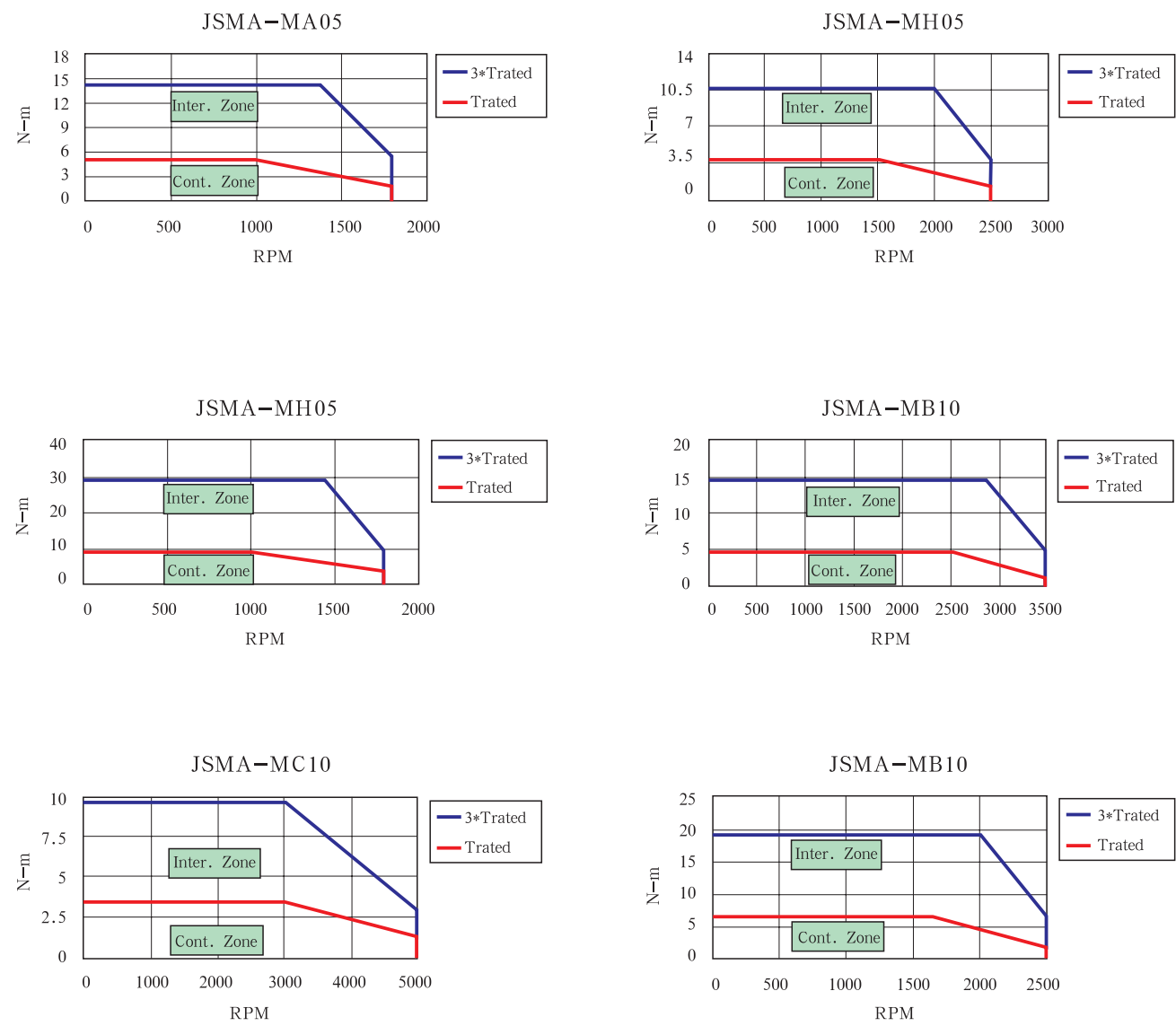
JSMA-MA-MB-MC系列尺寸图



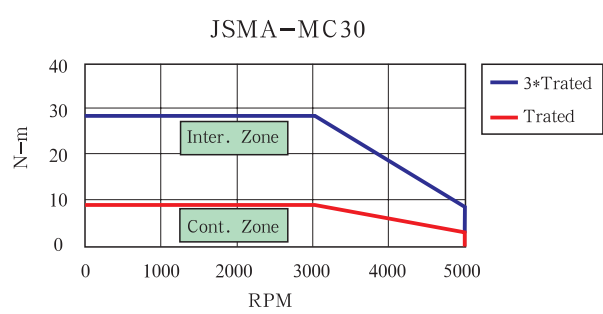
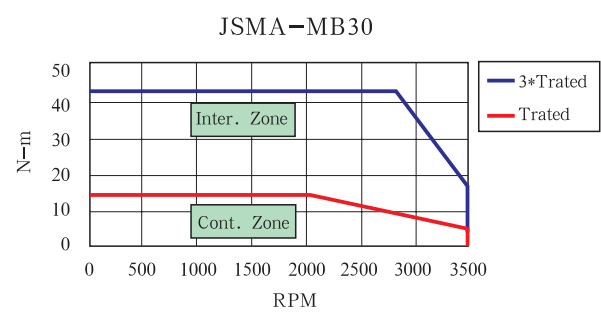
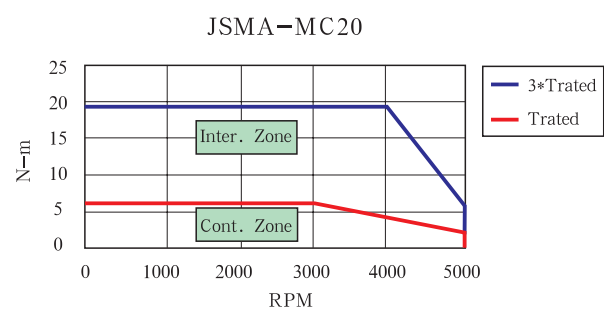
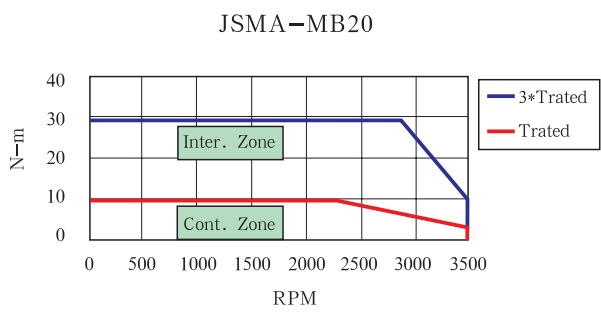
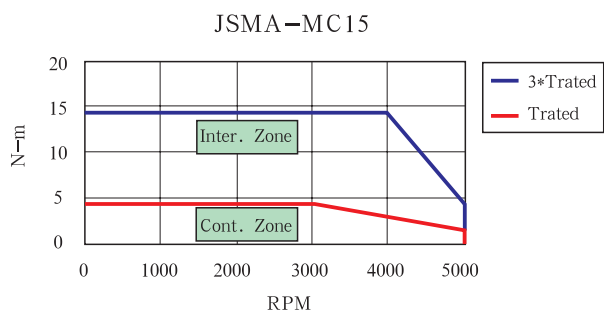
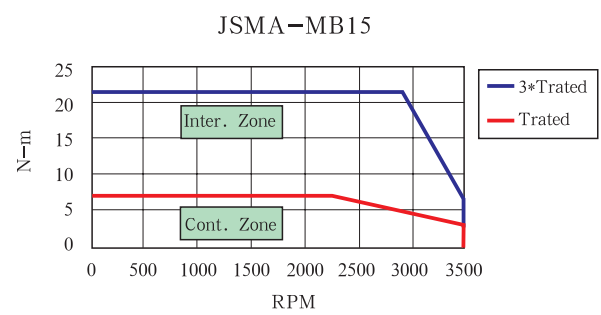
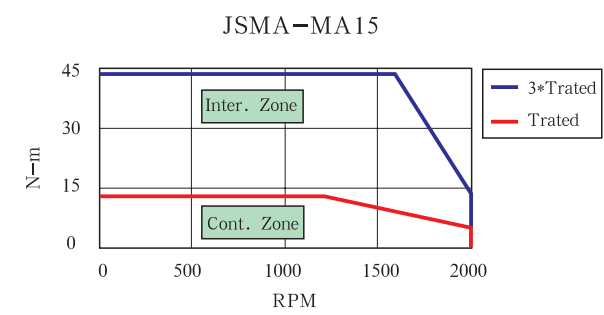
单位: mm

型号JSMA-	L(mm)	
	附刹车	不附刹车
MH05	219.8	164.8
MA05	219.8	164.8
MA10	269.8	214.8
MA15	319.8	264.8
MB10	219.8	164.8
MB15	239.8	184.8
MB20	269.8	214.8
MB30	319.8	264.8
MC10	204.8	149.8
MC15	219.8	164.8
MC20	239.8	184.8
MC30	269.8	214.8

JSMA-MA-MB-MC扭力曲线图



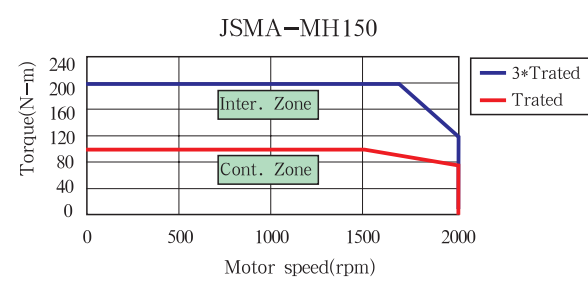
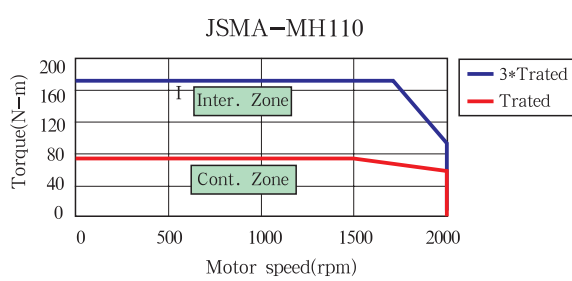
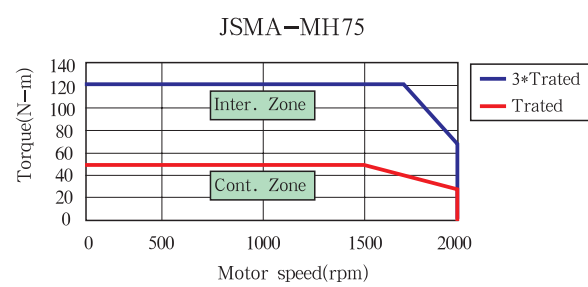
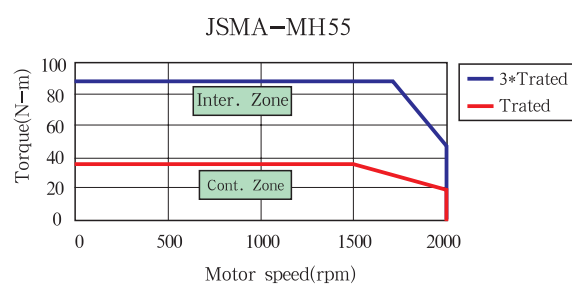
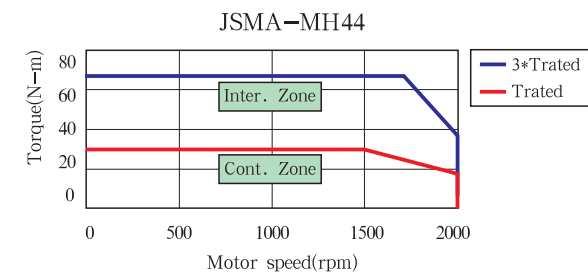
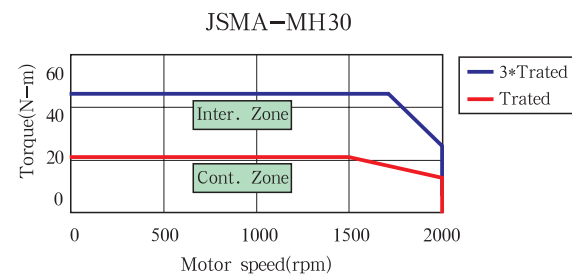




单位: mm

型 号 JSMA—	LA	LB	LC	LZ	L	LL	Q	LE	S
MH30	200	114.3	180	13.5	324.0	245.0	79	3.2	35
MH44	200	114.3	180	13.5	352.5	273.5	79	3.2	35
MH55	200	114.3	180	13.5	395.5	282.5	113	3.2	35
MH75	200	114.3	180	13.5	484.0	371.0	113	3.2	35
MH110	235	200.0	220	13.5	459.5	343.5	116	4.0	42
MH150	235	200.0	220	13.5	534.5	418.5	116	4.0	42
HH30	200	114.3	180	13.5	324.0	245.0	79	3.2	35
HH44	200	114.3	180	13.5	352.5	273.5	79	3.2	35
HH55	200	114.3	180	13.5	395.5	282.5	113	3.2	35
HH75	200	114.3	180	13.5	484.0	371.0	113	3.2	35
MH27 03	200	114	180	13.5	291	226	65	3.2	35
MA29 03	200	114	180	13.5	327	262	65	3.2	35
MH30 03	200	114	180	13.5	297	232	65	3.2	35
MA37 03	200	114	180	13.5	357	292	65	3.2	35
MH43 03	200	114	180	13.5	327	262	65	3.2	35
MB45 03	200	114	180	13.5	308	243	65	3.2	35
MH55 03	200	114	180	13.5	357	292	65	3.2	35
MH75 03	200	114	180	13.5	411	346	65	3.2	35

## JSMA—MH扭力曲线图



## JSMA—MH系列尺寸图

